

Interaction Robot Oiseau

Description du projet

Modélisation et Analyse des Interactions Oiseau/Robot à travers la Reconnaissance des Cris et le Suivi des Mouvements.

Ce projet de Master a pour objectif de développer une méthode intégrée pour l'étude des interactions entre un canari mâle et un robot oiseau, en combinant la reconnaissance des cris et le suivi des mouvements dans un environnement contrôlé.

Contact

sofiane.boucenna@cyu.fr